

## MilCAN 소개

MilCAN 은 CANbus 기술에 바탕을 둔, 개방형 표준 인터페이스에 붙여진 이름으로, 군용 차량내의 서브시스템들의 상호연결을 수월하게 합니다. CANbus 는 저-비용, 저속 데이터 애플리케이션들의 사용을 위한 사실상의 데이터버스 표준으로 출현하고 있습니다. MilCAN 은 두 가지 변형 MilCAN A 와 MilCAN B 를 정의합니다.

- MilCAN A 는 29 비트 식별자들을 바탕으로 하며 SAE J1939 와 많은 유사점들을 갖습니다, 주요 차이점은 MilCAN A 는 결정적 데이터 전송에 관한 규정을 갖고 있으며 동기적 그리고 비동기적 데이터 모두를 수용할 수 있습니다.
- 한편, MilCAN B 는 11비트 식별자들을 바탕으로 하며, CANopen용으로 설계된 디바이스들의 사용을 가능하게 하는 성능을 갖고 있습니다. MilCAN B 는 특별히 비동기적 데이터의 사용을 배제합니다.

MilCAN 웹사이트 (<http://www.milcan.org>) 에는 두 가지 변형들에 대한 기본 MilCAN 인터페이스 규격이 정의된 문서들이 있습니다. MilCAN 규격은 각 변형마다 세 가지 문서들로 구성됩니다:

- The Physical Layer Specification
- The Data Link Layer Specification
- The Application Layer Specification

MilCAN 의 원리는 군용 차량 애플리케이션의 필요 조건들을 충족시키기 위해 MilCAN 에 필요한 특수 편차 또는 확장 부분만을 열거하면서, 가능한 모든 곳에서 ISO 11898 에 대해 언급하는 것입니다. MilCAN 은 SAE J1939 와 CANopen 같은 다른 CAN 기반 프로토콜들과도 쉽게 연결될 수 있도록 고안되어서, 그러한 차량 제조업체들은 MilCAN 이상의 프로토콜에 기반을 둔 기존 CAN 인터페이스를 포함하는 COTS 서브시스템의 이점을 활용할 수 있습니다. MilCAN 은 표준 협약(STANAG)으로 나토의 승인을 위해 제출될 예정입니다.

